

分類1: 初刷は正誤表で対応(第2刷で修正).

分類2: 初刷と第2刷とも正誤表で対応(第3刷で修正).

頁	行など	誤	正	分類
7	式(0.9)	$= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{f(t_0 + \Delta t) - f(t_0)}{\Delta t}$	$= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{f(t_0 + \Delta t) - f(t_0)}{\Delta t}$	1
14	図 1.7 最右	- A	A	1
15	11 行目	分配則	結合則	1
17	式(1.11)	$\mathbf{A}_2 = A_x \mathbf{i}$,	$\mathbf{A}_1 = A_x \mathbf{i}$,	1
18	解答(2) 1 行目	(1.4)	(1.2)	1
21	[1] 1 行目	2次元直交極座標	2次元直交座標	1
	[7] 2 行目	頂角 θ の円錐	円錐	1
	[7] 3 行目	1 m ² の比	1 m ² との比	1
	図 1.15	θ	削除	1
29	式(2.18)	$a(t) =$	$\mathbf{a}(t) =$	1
30	下から 7 行目	等速直線運動	直線運動(または等加速度直線運動)	1
33	図 2.7	$\theta = \omega t$	$\theta = \omega t$ (ギリシャ文字 ω)	1
34	図 2.8	ωt (3箇所)	ωt (ギリシャ文字 ω)	1
35	解答(1)(ii)第2式	$A\omega^2 \sin(\omega t + \alpha)$	$-A\omega^2 \sin(\omega t + \alpha)$	1
	解答(2)4 行目	面積 s_1 と s_2 の和である.	面積 S_1 と S_2 の和である.	1
	解答(2)式 1 行目	$s = s_1 + s_2$	$s = S_1 + S_2$	1
	解答(2)式 3 行目	$= \frac{a}{2} (t_B - t_A)^2$	$= \frac{a}{2} \{(t_0 - t_A)^2 + (t_B - t_0)^2\}$	1
37	[3](2)	5s, 10s, 後	5s, 10s, 15s 後	1
	[4]	等加速度運動して質点の	等加速度運動している質点の	1
38	[9]の 4 行目	1660km	1600km	1
39	5 行目	数学原理	数学的原理	2
44	5 行目	この微分方程式は	この方程式は	2
45	下から 7 行目	$\Delta \mathbf{p} = \mathbf{p}(t_2) - \mathbf{p}(t_1)$	$\Delta \mathbf{p} = \mathbf{p}(t_2) - \mathbf{p}(t_1)$	1
46	7 行目	B を起源とする力 \mathbf{F}_{BA} が	B を起源とする力 \mathbf{F}_{AB} が	2
	15 行目	B が A に及ぼす力 \mathbf{F}_{BA} を	B が A に及ぼす力 \mathbf{F}_{AB} を	2
	20 行目	物体 B が物体 A に及ぼす力 \mathbf{F}_{BA} と	物体 B が物体 A に及ぼす力 \mathbf{F}_{AB} と	1
	式(3.9)	$\mathbf{F}_{BA} = -\mathbf{F}_{BA}$	$\mathbf{F}_{BA} = -\mathbf{F}_{AB}$	1
48	下から 1・2 行目	添え字 E	添え字 E は立体	1
49	式(3.15)	添え字 E	添え字 E は立体	1
50	下から 8 行目	大きさ R には	大きさ R には	1
	式(3.17)	$R < R_{\max} = \mu N$	$R < R_{\max} = \mu N$	1
	下から 2 行目	最大値 $R_{\max} (= \mu N)$ を	最大値 $R_{\max} (= \mu N)$ を	1
51	1 行目	R_{\max} を超える	R_{\max} を超える	1

51	4行目	と呼ばれ,やはり	と呼ばれ, その大きさ R は やはり	2
	式(3.18)	$R = \mu' N$	$R = \mu' N$	1
	8・9行目	R は R_{\max} よりも(2箇所)	R は R_{\max} よりも	1
	図3.7	太字の R, N, F (8箇所)	全てナミ (R, N, F) に	1
	図3.7 キャプション	R と加えた力 F との	R と加えた力 F との	1
52	式(3.20)	$F = kx$	$F = -kx$	2
53	例題3.1	添え字 E と S	添え字 E と S は立体	1
	解答(3)	2.74N	274N (小数点トル)	2
54	解答(1)(ii)	$\mu < \tan \theta$	$\mu > \tan \theta$	1
	解答(2)(ii)	$v = g(\sin \theta - \mu' \cos \theta)$	$v = g(\sin \theta - \mu' \cos \theta) t$	2
	4・5行目	$l = \frac{g}{2} (\sin \theta - \mu' \cos \theta) t^2$	$l = \frac{g}{2} (\sin \theta - \mu' \cos \theta) t^2$	
55	[3]2行目	機体の質量は30.000kgである.	機体の質量は30,000kgである.	1
	[8]4行目	ゆっくり元 の 戻して,	ゆっくり元に戻して,	1
57	2行目	加速度 a は	加速度 a は	1
62	式(4.16)	$= \left(\frac{1}{k} \right) dt$	$= k dt$	2
	式(4.17)	$= \frac{1}{k} \int dt$	$= k \int dt$	2
63	式(4.21)	$-\log \left \frac{mg}{c} - v \right - \log \frac{mg}{c}$	$-\log \left \frac{mg}{c} - v \right + \log \frac{mg}{c}$	1
64	5行目	(4.25)	(4.24)	1
65	図4.4	$f = f(v)$	$f = f(v)$ $= mg$	1
72	解答 6行目	$y = v_0 t_0 \tan \theta - \frac{1}{2} g t_0^2 =$	$y = v_0 t_0 \sin \theta - \frac{1}{2} g t_0^2 =$	1
75	[4]	...ことを示せ.	...ことを示せ. ただし,雨滴は十分小さく,雨滴に働く空気は粘性抵抗とする.	2
	[5]2行目	落下速度の時間変化...	落下速度 v の時間変化...	2
	[5]3行目	... m とする.	... m とする. また,ダイバーが受ける慣性抵抗を $-bv^2$ とする.	2
	[6](1)	角 θ と	角 ϕ と	1
80	3行目	(5.13), (5.14)	(5.12), (5.13)	1
83	7行目	和差の公式	加法定理	2
	9行目	(4.53)	(4.52)	1
84	式(5.34)	$m \frac{d^2 x}{dt^2} +$	$\frac{d^2 x}{dt^2} +$	1
	式(5.38)	$x(t) \exp(-\beta t) \{$	$x(t) = \exp(-\beta t) \{$	1
	式(5.38)	$\left\{ A \exp t \left(\sqrt{\beta^2 - \omega_0^2} \right) + \exp t \left(-\sqrt{\beta^2 - \omega_0^2} \right) \right\}$	$\left\{ A \exp t \left(\sqrt{\beta^2 - \omega_0^2} \right) + B \exp t \left(-\sqrt{\beta^2 - \omega_0^2} \right) \right\}$	1

88 ~90			Ω はイタリック Ω に	2
	式(5.48)	$-2m\beta +$	$-2m\beta \frac{dx}{dt} +$	1
	下から 7 行目	(5.51) に (5.49) を代入し	(5.51) を (5.49) に代入し	1
89	式(5.56)	$\frac{f_0^2}{(\omega_0^2 - \Omega\omega^2)^2 + (2\beta\Omega)^2}$	$\frac{f_0^2}{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + (2\beta\Omega)^2}$	1
	式(5.57)	$\cos(\Omega t + \alpha)$	$\cos(\Omega t - \alpha)$	1
	式(5.58)	$\frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + (2\beta\Omega)^2}}$	$\frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + (2\beta\Omega)^2}}$	1
	式(5.58)	$\cos(\Omega t + \alpha)$	$\cos(\Omega t - \alpha)$	1
90	図 5.8	$Q = 0.3$ と $Q = 0.7$	逆 (上から $Q = 0.7, 0.5, 0.3$ の順)	1
91	例題 5.1	$F = -av - bv^2$	$F = -av - bv^2 \quad (a > 0, b > 0)$	2
	解答 (2) 5 行目	初期条件 ($t = 0$ で $v = 0$) を	初期条件 ($t = 0$ で $v = v_0$) を	2
95	下から 2 行目	積分形においては,	積分形については,	2
96	図 6.2	$F \sin \theta$	$F \cos \theta$	2
97	式(6.3)	$= 1 \text{ kg} \cdot \text{m/s}^2$	$= 1 \text{ kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}^2$	1
	下から 7 行目	スカラーを B のスカラー積	スカラーを A, B のスカラー積	1
99	9 行目	...な場合 ($\theta = 0$) は...	...な場合 ($\theta = 90^\circ$) は...	1
101	式(6.14)	$\sum_{i=1}^N \Delta W_i = \sum_{i=1}^N \mathbf{F}(\mathbf{r}_i) \cdot \Delta \mathbf{r}_i$	$\sum_{i=0}^{N-1} \Delta W_i = \sum_{i=0}^{N-1} \mathbf{F}(\mathbf{r}_i) \cdot \Delta \mathbf{r}_i$	1
	式(6.14)	$\Delta \mathbf{r}_1 = \mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_A$	$\mathbf{r}_0 = \mathbf{r}_A, \quad \mathbf{r}_N = \mathbf{r}_B$	1
102	式(6.15)	$\lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^N \mathbf{F}(\mathbf{r}_i) \cdot \Delta \mathbf{r}_i$	$\lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{i=0}^{N-1} \mathbf{F}(\mathbf{r}_i) \cdot \Delta \mathbf{r}_i$	1
104	12 行目	1 キロワット / 時	1 キロワット時	2
108	式(6.44)	$\int_r^{r_2} \mathbf{F}_c(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} +$	$\int_{r_1}^{r_2} \mathbf{F}_c(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} +$	1
109	解答 経路 C_1 :	$\int_a^0 (-ka) dx + \int_0^a (ka) dy$	$\int_0^a (ka) dy + \int_a^0 (-ka) dx$	1
111	解答 (2) 第 2 式	$ml^2 \frac{d\theta}{dt} \frac{d^2\theta}{dt^2} +$	$ml^2 \frac{d\theta}{dt} \frac{d^2\theta}{dt^2} +$	1
118	図 7.6	$F_1 l_1$ と $F_2 l_2$	$F_1 l_1$ と $F_2 l_2$ が左右逆	2
126	12 行目	長半径 b に	長半径 a に	1
128	例題 7.1(3)	$\mathbf{B} \cdot (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C}) - \mathbf{C} \cdot (\mathbf{A} \cdot \mathbf{C})$	$\mathbf{B}(\mathbf{A} \cdot \mathbf{C}) - \mathbf{C}(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})$	1
129	解答 (2) 第 1 式	$= \frac{m(v_0 r_0)}{r^3}$	$= \frac{m(v_0 r_0)^2}{r^3}$	2
130	解答 第 4 式	$\Delta W = \mathbf{F} \cdot \Delta \mathbf{r}' \cos(\pi - \theta) =$	$\Delta W = F \Delta r' \cos(\pi - \theta) =$	2

131	[3]	$(\mathbf{A} \times \mathbf{B})(\mathbf{C} \times \mathbf{D}) =$	$(\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \cdot (\mathbf{C} \times \mathbf{D}) =$	1
	[3] 3行目として追加		ただし, $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = \mathbf{B} \cdot (\mathbf{C} \times \mathbf{A}) = \mathbf{C} \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B})$ である.	2
	[7]	等速直線している	等速直線運動している	1
138	図 8.3	e_r (4箇所)	\mathbf{e}_r	2
	図 8.3 左	$= -\frac{mV^2}{r} \mathbf{e}_r$	$= -\frac{mV^2}{r} \mathbf{e}_r$ (2乗のダッシュを削除)	1
145	8行目	変動取り入れなければ	変動を取り入れなければ	1
152	2行目	(9.13)	(9.12)	1
153	式(9.24)上段	$+ \mathbf{r}_j \mathbf{F}_{jk}$	$+ \mathbf{r}_j \times \mathbf{F}_{jk}$	1
155	式(9.30)上段	$= \sum_k m_k (r_G + r'_k) \times$	$= \sum_k m_k (\mathbf{r}_G + \mathbf{r}'_k) \times$	1
157	10行目	(9.40)は	(9.39)は	1
	下から3行目	衝突始まる前の	衝突が始まる前の	2
164	解答 (1)10行目	その重心 G_{12} が	その重心 G_{1+2} が	1
165	解答 (2)4行目	$V = 4\pi a^3/3$	$V = 2\pi a^3/3$	2
	図 9.14	$ds(dV)$	$dS(dV)$	1
166	解答下3	$35^\circ + \theta = 0$	$35^\circ + \theta = 90^\circ$	1
181	4行目	剛体の質量を M に比例	剛体の質量 M に比例	1
	7行目	平方 k を	平方根 k を	1
184	式(10.39)	$\int_{-a}^a \frac{1}{2} \rho \pi (a^2 - z^2) dz$	$\int_{-a}^a \frac{1}{2} \rho \pi (a^2 - z^2)^2 dz$	1
	図 10.15 円柱	$I_z = \frac{a^2}{4} M$	$I_z = \frac{a^2}{2} M$	1
186	式(10.44)	$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{Md}} =$	$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{Mgd}} =$	1
188	式(10.51)	$\frac{dv}{dt} = \frac{Ma^2}{I + Ma} g =$	$\frac{dv}{dt} = \frac{Ma^2}{I + Ma^2} g =$	2
	14行目	$2/3g$ で	$Mg/3$ で	2
189	下から2行目	(10.54)と	(10.53)と	2
	式(10.62)	$\frac{1}{2} mV^2 +$	$\frac{1}{2} MV^2 +$	2
192	式(10.67)	$= m_2g - T_2$	$= -m_2g + T_2$	2
193	下から2行目	$\frac{a_1^2 I_2 \omega_0}{a_2^2 I_1 + a_1^2 I_2}$	$\frac{a_1 a_2 I_1 \omega_0}{a_2^2 I_1 + a_1^2 I_2}$	2
196	第1章[1](2)	$\sqrt{16+4} = \sqrt{20}$ $\sqrt{18}$	$\sqrt{4+16} = 2\sqrt{5}$ $3\sqrt{2}$	1
	第1章[4](1)	$-(14/3)\mathbf{k}$	$-(16/3)\mathbf{k}$	1
	第1章 [7]	Ωr^2	Ωr^2	1
198	第2章[9](3)	1592 km/h (4)	1592 km/h	1

198	第3章[5](1)2行目	$= F - 5.0 \times 9.8,$	$= F - 5.0 \times 9.8,$	1
199	第4章[2]8行目	$\tan \phi = \frac{1}{v} \sqrt{\frac{g}{2h}}$	$\tan \phi = \frac{1}{v} \sqrt{\frac{gh}{2}}$	1
	第4章[2]10行目	$\tan \phi = \frac{555.5}{500} = 1.111 \quad \phi = 48^\circ$	$\tan \phi = \frac{49.5}{55.0} = 0.900 \quad \phi = 42^\circ$	1
	第4章[3](1)	$y(t) = v_{y0} - \frac{1}{2}gt =$	$y(t) = v_{y0} - \frac{1}{2}gt^2 =$	1
	第4章[4]	$\times \frac{1}{6\pi\eta r} \infty$	$\times \frac{g}{6\pi\eta r} \infty$	1
	第4章[5]	...が得られる.	...が得られる. ただし , $v = \sqrt{\frac{mg}{b}}$	1
	第4章[6]	運動方程式は $-\frac{v^2}{l} =$	運動方程式は $-m\frac{v^2}{l} =$	1
200	第4章[9]	$T = \frac{2\pi}{\omega} \sqrt{\frac{m}{3k}}$	$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{3k}}$	1
201	第4[10](2)4行目	$4.63 \times 10^{-4} \text{ cm}$	$4.63 \times 10^{-4} \text{ m}$	1
	第5章[3]5行目	$-\left(1 + \frac{2v_0^2 y}{gx}\right)^2 0$	$-\left(1 + \frac{2v_0^2 y}{gx^2}\right) 0$	1
202	第5章[4]3行目	$m \frac{d^2 x_1}{dt^2} = -k_2 x +$	$m \frac{d^2 x_1}{dt^2} = -k_2 x_1 +$	1
203	第6章[4](1)	$= 20 \text{ J}$	$= 20 \text{ J}$	1
	第6章[4](2)	$\left(\frac{1}{2}mv_2^2 - \frac{1}{2}mv_1\right) \approx 22 \text{ J}$	$\left(\frac{1}{2}mv_2^2 - \frac{1}{2}mv_1^2\right) \approx 22 \text{ J}$	1
208	第9章[3]2行目	平面 曲 座標	平面 極 座標	1
209	第9章[5](8)	$+ m_2 r_{2G} \times \frac{d\mathbf{r}_{2G}}{dt} = 8m\mathbf{k}$	$+ m_2 r_{2G} \times \frac{d\mathbf{r}_{2G}}{dt} = \frac{48}{9}m\mathbf{k}$	2
210	第9章[11]5行目	$L_G = (m_A + m_B)R^2 \omega.$	$L_G = (m_A + m_B)R^2 \omega_0.$	1
	第9章[11]7行目	$+ (m_A + m_B)R^2 \omega$	$+ (m_A + m_B)R^2 \omega_0$	1
211	第10章[3]6行目	$\frac{mgl}{2} \cos \theta -$	$\frac{Mgl}{2} \cos \theta -$	1
	第10章[3]7行目	$= \frac{1}{2}mg \cot \theta.$	$= \frac{1}{2}Mg \cot \theta.$	1
212	第10章[4]9行目	$= \frac{(m_1 + m_2)^2 l(l + 2r_1 + 2r_2)}{4m_1 m_2 (l + r_1 + r_2)^2}$	$= \frac{(m_1 + m_2)^2 l(l + 2r_1 + 2r_2)}{2m_1 m_2 (l + r_1 + r_2)^2} - 1$	2