

## 第1章 演習問題解答

### 1.1

$a$	$a + d$	$a + 2d$	$\cdots$	$a + nd$
$a + nd$	$a + (n - 1)d$	$a + (n - 2)d$	$\cdots$	$a$
$2a + (n + 1)d$	$2a + (n + 1)d$	$2a + (n + 1)d$	$\cdots$	$2a + (n + 1)d$

から

$$2S_n = (n + 1)\{2a + (n + 1)d\}$$

を経て

$$S_n = \frac{(n + 1)\{2a + (n + 1)d\}}{2}$$

を得ます .

- 1.2 (1)  $a_n = 1$  (2)  $a_n = \frac{2}{3^{n+1}} + \frac{1}{3}$  (3)  $a_n = \frac{1}{4}5^{n+1} - \frac{1}{4}$   
(4)  $a_n = -\frac{2}{3^n} + 3$

- 1.3 (1)  $r = 0.01$  のとき  $T > \frac{0.01}{1+0.01} \times 600 \doteq 5.95$ ,  
 $r = 0.02$  のとき  $T > \frac{0.02}{1+0.02} \times 600 \doteq 11.8$ ,  
 $r = 0.05$  のとき  $T > \frac{0.05}{1+0.05} \times 600 \doteq 28.6$ .

(2)  $b_n < 0$  は

$$T > \frac{(1+r)^n r M}{\{(1+r)^n - 1\}(1+r)}$$

と必要十分で ,  $n = 50$  のとき

$$T > \frac{(1.01)^{50} \times 0.01 \times 600}{\{(1.01)^{50} - 1\} \times 1.01} \doteq 15.2$$

が条件となります .

- (3)  $T \doteq 15.2$

## 1.4

$$b_n = a_{n+1} - a_n = n(n+1)(n+2) - (n-1)n(n+1) = 3n(n+1)$$

から

$$3 \sum_{k=0}^n k(k+1) = \sum_{k=0}^n b_k = a_{n+1} - a_0 = n(n+1)(n+2)$$

を得ます . これから

$$\sum_{k=1}^n k(k+1) = \sum_{k=0}^n \frac{1}{3} n(n+1)(n+2)$$

が従います . さらに

$$\sum_{k=1}^n k^2 = \sum_{k=1}^n k(k+1) - \sum_{k=1}^n k = \frac{1}{3} n(n+1)(n+2) - \frac{1}{2} n(n+1) = \frac{1}{6} n(n+1)(2n+1)$$

を得ます . 同様に

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^n (k^3 - k) &= \sum_{k=0}^n (k-1)k(k+1) \\ &= \sum_{k=0}^n \frac{1}{4} \{(k-1)k(k+1)(k+2) - (k-2)(k-1)k(k+1)\} \\ &= \frac{1}{4} (n-1)n(n+1)(n+2) \end{aligned}$$

を経て

$$\sum_{k=1}^n k^3 = \frac{n^2(n+1)^2}{4}$$

を得ます .

1.5 2次方程式の解の公式から，解は

$$\lambda = \frac{-p \pm \sqrt{D}}{2}$$

となります．

$$\alpha = \frac{-p - (-\sqrt{-D})i}{2}$$

とすると，別の解は

$$\beta = \frac{-p + (-\sqrt{-D})i}{2} = \bar{\alpha}$$

となります．ここで  $r = \sqrt{\frac{p^2 - D}{4}}$  とすると

$$\cos \theta = -\frac{p}{2r}, \quad \sin \theta = \frac{-\sqrt{-D}}{2r}$$

を満たす  $\theta \in \mathbf{R}$  が存在します．これを用いると

$$\beta = r(\cos \theta + i \sin \theta), \quad \alpha = r(\cos \theta - i \sin \theta)$$

と解は表示されます．

一般的に

$$(\cos \theta_1 + i \sin \theta_1)(\cos \theta_2 + i \sin \theta_2) = \cos(\theta_1 + \theta_2) + i \sin(\theta_1 + \theta_2)$$

が成立しますから

$$(\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos n\theta + i \sin n\theta$$

$$\begin{aligned} (\cos \theta - i \sin \theta)^n &= (\cos(-\theta) + i \sin(-\theta))^n \\ &= \cos(-n\theta) + i \sin(-n\theta) = \cos n\theta - i \sin n\theta \end{aligned}$$

を得ます．これを用いると

$$\beta^n = r^n(\cos n\theta + i \sin n\theta)$$

$$\alpha^n = r^n(\cos n\theta - i \sin n\theta)$$

となります．

1.6

$$\beta - \alpha = 2ir \sin \theta, \quad \alpha\beta = r^2$$

$$\beta^n - \alpha^n = 2ir^n \sin n\theta, \quad \beta^{n-1} - \alpha^{n-1} = 2ir^n \sin(n-1)\theta$$

から従います．

1.7 (1)  $\lambda^2 - 2\lambda + 2 = 0$  を解くと

$$\lambda = 1 \pm i = \sqrt{2} \left( \frac{\sqrt{2}}{2} \pm i \frac{\sqrt{2}}{2} \right)$$

となりますから

$$\beta = \sqrt{2} \left( \cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4} \right), \quad \alpha = \sqrt{2} \left( \cos \frac{\pi}{4} - i \sin \frac{\pi}{4} \right)$$

を得ます。これから

$$a_n = 2 \cdot 2^{\frac{n-1}{2}} \frac{\sin \frac{n\pi}{4}}{\sin \frac{\pi}{4}} + 1 \cdot 2^{\frac{n}{2}} \frac{\sin \frac{(n-1)\pi}{4}}{\sin \frac{\pi}{4}} = 2^{\frac{n+2}{2}} \sin \frac{n\pi}{4} + 2^{\frac{n+1}{2}} \sin \frac{(n-1)\pi}{4}$$

となります。

(2)  $\lambda^2 - 3\lambda + 4 = 0$  を解くと  $\lambda = \frac{3 \pm i\sqrt{7}}{2}$  となりますから、特性方程式の2解は

$$\beta = 2(\cos \theta + i \sin \theta), \quad \alpha = 2(\cos \theta - i \sin \theta)$$

と  $\cos \theta = \frac{3}{4}$ ,  $\sin \theta = \frac{\sqrt{7}}{4}$  を満たす実数  $\theta \in \mathbf{R}$  を用いて表示されます。これを用いると

$$\begin{aligned} a_n &= 2 \cdot 2^{n-1} \frac{\sin n\theta}{\sin \theta} + 1 \cdot 2^n \frac{\sin(n-1)\theta}{\sin \theta} \\ &= 2^n \frac{\sin n\theta}{\sin \theta} + 2^n \frac{\sin(n-1)\theta}{\sin \theta} \\ &= \frac{4}{\sqrt{7}} (2^n \sin n\theta + 2^n \sin(n-1)\theta) \end{aligned}$$

となります。

1.8

$$\begin{aligned} k(k-1)_n C_k &= \frac{n!}{(k-2)!(n-k)!} = \frac{n(n-1)(n-2)!}{(k-2)!\{(n-2)-(k-2)\}!} \\ &= n(n-1)_{n-2} C_{k-2} \end{aligned}$$

から

$$\begin{aligned} \sum_{k=2}^n k(k-1)_n C_k p^{k-2} q^{n-k} &= n(n-1) \sum_{k=2}^n {}_{n-2} C_{k-2} p^{k-2} q^{n-k} \\ &= n(n-1) \sum_{\ell=0}^{n-2} {}_{n-2} C_{\ell} p^{\ell} q^{(n-2)-\ell} \\ &= n(n-2)(p+q)^{n-2} \end{aligned}$$

- 1.9 (i)  $s^n = (1 + \theta)^n = 1 + n\theta + \frac{n(n-1)}{2}\theta^2 + \cdots + \theta^n > \frac{n(n-1)}{2}\theta^2$   
(ii)

$$0 < nr^n = \frac{n}{s^n} < \frac{2n}{n(n-1)} \cdot \frac{1}{\theta^2} = \frac{2}{\theta^2} \cdot \frac{1}{n-1} \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow +\infty)$$

から, はさみうちの定理を用いて

$$nr^n \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow +\infty)$$

が従います.

(iii)  $s = \frac{1}{r} = 1 + \theta$  とすると, 不等式

$$\begin{aligned} s^n &= (1 + \theta)^n = 1 + n\theta + \frac{n(n-1)}{2}\theta^2 + \frac{n(n-1)(n-2)}{6}\theta^3 + \cdots + \theta^n \\ &> \frac{n(n-1)(n-2)}{6}\theta^3 \end{aligned}$$

を用いて, (ii) と同様に示すことができます.

- 1.10 (i) だけを示します.  $r = 0$  のときは明らかです.  $r \neq 0$  のとき,  $s = |r|$  は  $0 < s < 1$  を満たします. そこで不等式

$$-ns^n \leq nr^n \leq ns^n$$

において  $-ns^n \rightarrow 0, ns^n \rightarrow 0$  から  $nr^n \rightarrow 0 \quad (n \rightarrow +\infty)$  を得ます.

- 1.11 (定理 1.6 の証明)  $\lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = +\infty$  が成立しますから, 任意の正数  $R > 0$  に対して

$$a_n > R \quad (n \geq L)$$

を満たす番号  $L$  が存在します. ここで  $a_n \leq b_n$  を用いると

$$b_n > R \quad (n \geq L)$$

が従います. これは  $b_n \rightarrow +\infty$  を意味します.

1.11 (定理 1.7 の証明) (I)  $b_n \rightarrow +\infty$  の場合

$$b_n > 1 \quad (n \geq L)$$

を満たす番号  $L$  が存在します。これから

$$a_n b_n > a_n \quad (n \geq L)$$

が従います。このとき、次の定理 1.6 の「変形」を用いると  $a_n b_n \rightarrow +\infty$  を得ます。

「定理 1.16 の変形」  
ある番号  $N$  に対して

$$a_n \leq b_n \quad (n \geq N)$$

が成立するとします。このとき  $a_n \rightarrow +\infty$  ならば

$$b_n \rightarrow +\infty \quad (n \rightarrow +\infty)$$

が従います。

(II)  $\beta = \lim_{n \rightarrow +\infty} b_n \in \mathbf{R}$  の場合、誤差の許容幅を  $\epsilon = \frac{\beta}{2}$  とすると

$$\frac{\beta}{2} < b_n < \frac{3}{2}\beta \quad (n \geq L)$$

を満たす番号  $L$  が存在することが分かります。これから

$$a_n b_n > \frac{\beta}{2} \cdot a_n$$

がわかります。さらに  $\frac{\beta}{2} a_n \rightarrow +\infty$  が次のように示されますので、 $a_n b_n \rightarrow +\infty$  を得ます。

まず  $a_n \rightarrow +\infty$  ですから、任意の  $R > 0$  に対して

$$a_n > \frac{2R}{\beta} \quad (n \geq K)$$

を満たす番号  $K$  が存在します。これは

$$\frac{\beta}{2} \cdot a_n > R \quad (n \geq K)$$

を意味しますので、 $\frac{\beta}{2} a_n \rightarrow +\infty$  を得ます。

1.12 (1)  $\frac{3}{2}$  (2)  $\frac{2}{3}$  (3) 6

## 第2章 演習問題解答

2.1 (i) 1 (ii)  $\frac{1}{3}$  (iii) 2 (iv) 1

2.2 不等式

$$0 \leq |\sqrt[3]{x} - \sqrt[3]{a}| = \frac{|x-a|}{\sqrt[3]{x^2} + \sqrt[3]{a}\sqrt[3]{x} + \sqrt[3]{a^2}} < \frac{|x-a|}{\sqrt[3]{a^2}}$$

を示して、はさみうちの定理を用います。

2.3  $g_1(x) := f(x) + \epsilon - f(c)$  に対して定理 2.3 を用います。すなわち  $g_1(c) = \epsilon > 0$  から正数  $\delta_1 > 0$  が存在して

$$g_1(x) > 0 \quad (c - \delta_1 < x < c + \delta_1)$$

すなわち

$$f(x) > f(c) - \epsilon \quad (c - \delta_1 < x < c + \delta_1)$$

が成立することが従います。他方、 $g_2(x) := -f(x) + f(c) + \epsilon$  に対して定理 2.2 を用いると、 $g_2(c) = \epsilon > 0$  から

$$f(x) < f(c) + \epsilon \quad (c - \delta_2 < x < c + \delta_2)$$

を満たす正数  $\delta_2 > 0$  が存在することがわかります。ここで

$$\delta := \min(\delta_1, \delta_2)$$

とすると

$$f(c) - \epsilon < f(x) < f(c) + \epsilon \quad (c - \delta < x < c + \delta)$$

を得ます。

2.4 公式

$$1 - \cos \theta = 2 \sin^2 \frac{\theta}{2}$$

を用います。この公式は、倍角の公式を用いて

$$\cos \theta = \cos\left(2 \cdot \frac{\theta}{2}\right) = 1 - 2 \cos^2 \frac{\theta}{2}$$

から導くことができます。この公式を用いると

$$\frac{1 - \cos \theta}{\theta^2} = \frac{2 \sin^2 \frac{\theta}{2}}{\theta^2} = \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{\sin \frac{\theta}{2}}{\frac{\theta}{2}}\right)^2 \rightarrow \frac{1}{2}$$

と  $\theta \rightarrow 0$  の極限を計算することができます。

2.5  $x_n \rightarrow +\infty$  ( $n \rightarrow +\infty$ ) が成立するとします . このとき不等式

$$f(x_n) \leq g(x_n) \leq h(x_n)$$

において  $f(x_n), h(x_n) \rightarrow A$  ですから , 数列のはさみうちの定理から

$$g(x_n) \rightarrow A \quad (n \rightarrow +\infty)$$

を得ます . これは

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} g(x) = A$$

を意味します .



### 第3章 演習問題解答

3.1 演習 2.2 で用いたのと同様の有理化を用います．すなわち

$$\begin{aligned}\frac{\sqrt[3]{x} - \sqrt[3]{a}}{x - a} &= \frac{x - a}{\{(\sqrt[3]{x})^2 + \sqrt[3]{x}\sqrt[3]{a} + (\sqrt[3]{a})^2\}(x - a)} \\ &= \frac{1}{(\sqrt[3]{x})^2 + \sqrt[3]{x}\sqrt[3]{a} + (\sqrt[3]{a})^2} \rightarrow \frac{1}{(\sqrt[3]{a})^2 + \sqrt[3]{a}\sqrt[3]{a} + (\sqrt[3]{a})^2} = \frac{1}{3}a^{-\frac{2}{3}}\end{aligned}$$

と極限が計算されます．ここで

$$\sqrt[3]{x} \rightarrow \sqrt[3]{a} \quad (x \rightarrow a)$$

であることを用いました．

3.2 2項定理を用いて  $(a+h)^n$  を展開します．

$$\begin{aligned}\frac{(a+h)^n - a^n}{h} &= \frac{1}{h} \times \left( \sum_{k=0}^n {}_n C_k a^{n-k} h^k - a^n \right) \\ &= \sum_{k=1}^n {}_n C_k a^{n-k} h^{k-1} \\ &= na^{n-1} + \frac{n(n-1)}{2} a^{n-2} h + \cdots + {}_n C_k a^{n-k} h^{k-1} + \cdots + h^{n-1} \\ &\rightarrow na^{n-1}\end{aligned}$$

3.3 (1)  $y' = \frac{5}{2}x\sqrt{x}$  (2)  $y' = -\frac{3}{2} \cdot \frac{1}{x^2\sqrt{x}}$  (3)  $y' = -\frac{2x}{(1+x^2)^2}$   
(4)  $y' = \frac{1-x^2}{(1+x^2)^2}$

3.4 (I)  $\alpha > 0$  のとき  $t = \frac{n}{\alpha}$  とおくと  $n \rightarrow +\infty$  のとき  $t \rightarrow +\infty$  となります．そこで

$$\left(1 + \frac{\alpha}{n}\right)^n = \left\{ \left(1 + \frac{1}{t}\right)^t \right\}^\alpha \rightarrow e^\alpha$$

と計算されます．ここで  $s$  の関数  $s^\alpha$  の  $s = \alpha$  における連続性を用いました．

(II)  $\alpha = 0$  のとき

$$\left(1 + \frac{\alpha}{n}\right)^n = 1 \rightarrow 1$$

となります．

(III)  $\alpha > 0$  のとき  $t = \frac{n}{\alpha}$  とおくと  $n \rightarrow +\infty$  のとき  $t \rightarrow -\infty$  となります．このことを用いて

$$\left(1 + \frac{\alpha}{n}\right)^n = \left\{ \left(1 + \frac{1}{t}\right)^t \right\}^\alpha \rightarrow e^\alpha$$

と計算されます．

以上の3通りの場合をまとめると

$$\left(1 + \frac{\alpha}{n}\right)^n \rightarrow e^\alpha \quad (n \rightarrow +\infty)$$

を得ます．

3.5 (3.18) を微分して

$$\sum_{k=0}^{+\infty} k(k-1)r^{k-2} = \frac{2}{(1-r)^3}$$

を得ます．これを用いると確率変数  $X$  の2次のモーメントは

$$\begin{aligned} E(X) &= E(X(X-1)) + E(X) \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} k(k-1)p^k q + \frac{p}{q} \\ &= p^2 q \sum_{k=0}^{+\infty} k(k-1)p^{k-2} + \frac{p}{q} \\ &= p^2 q \frac{2}{(1-p)^3} + \frac{p}{q} = \frac{2p^2 + pq}{q^2} \end{aligned}$$

と計算され，これを用いて  $X$  の分散は

$$V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = \frac{p^2 + pq}{q^2} - \left(\frac{p(p+q)}{q^2}\right)^2 = \frac{p}{q^2}$$

となります．

## 第4章 演習問題解答

4.1 (i) のみ示します.  $x > a$  と  $x < a$  と場合を分けて考えると

$$\frac{f(x) - f(a)}{x - a} \geq 0$$

を得ます. ここで  $x \rightarrow a$  とすると  $f'(a) \geq 0$  が従います.

4.2  $f(t) = \cos t$  とすると, 逐次に微分していくと

$$f^{(4k+1)}(t) = -\sin t, \quad f^{(4k+2)}(t) = -\cos t$$

$$f^{(4k+3)}(t) = \sin t, \quad f^{(4k+4)}(t) = \cos t$$

であることが分かります. これから  $t = 0$  を代入して

$$f^{(4k+1)}(0) = 0, \quad f^{(4k+2)}(0) = -1, \quad f^{(4k+3)}(0) = 0, \quad f^{(4k+4)}(0) = 1$$

となります. このことから  $0$  と  $t$  の間に  $c$  が存在して

$$\cos t = 1 - \frac{1}{2!}t^2 + \frac{1}{4!}t^4 - \frac{1}{6!}t^6 + \cdots + \frac{f^{(k-1)}(0)}{(k-1)!} + \frac{f^{(k)}(c)}{k!}$$

が成立します.  $\sin t$  の場合と同様に

$$\left| \frac{f^{(k)}(c)}{k!} \right| \leq \frac{|t|^k}{k!} \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow +\infty)$$

が成立しますから

$$\cos t = 1 - \frac{1}{2!}t^2 + \frac{1}{4!}t^4 - \frac{1}{6!}t^6 + \cdots$$

を得ます.

4.3 (1)  $0$  と  $x(\leq \frac{\pi}{2})$  の間に  $c$  と  $c'$  が存在して

$$\begin{aligned}\cos x &= 1 - \frac{1}{2}x^2 + \frac{\sin c}{3!}x^3 \\ &= 1 - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{4!}x^4 - \frac{\sin c'}{5!}x^5\end{aligned}$$

が成立します。  $0 < c, c' < x \leq \frac{\pi}{2}$  から

$$\sin c, \sin c' > 0$$

がわかりますから

$$1 - \frac{1}{2!}x^2 < \cos x < 1 - \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{4!}x^4$$

を得ます。

(2) (1) と同様に Taylor の定理を用いると

$$\begin{aligned}\log(1+x) &= x - \frac{x^2}{2} + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{(1+c)^3}x^3 \\ &= x - \frac{x^2}{2} + \frac{1}{3}x^3 + \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{(1+c)^4}x^4\end{aligned}$$

を満たす  $c, c'$  が  $x$  と  $1$  の間に存在します。ここで  $c, c', x > 0$  から

$$x - \frac{x^2}{2} \leq \log(1+x) \leq x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3}$$

が従います。

4.4 (1) Taylor の定理を用いると

$$\cos x = 1 - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{4!}x^4 - \frac{\sin c}{5!}x^5$$

を満たす  $c$  が  $x$  と  $0$  の間に存在することが分かります。これから

$$\frac{1}{x^4} \left( 1 - \frac{x^2}{2} - \cos x \right) = -\frac{1}{4!} + \frac{\sin c}{5!}x \longrightarrow -\frac{1}{4!}$$

を得ます。ここで  $x \rightarrow 0$  のとき  $c \rightarrow 0$  から  $\sin c \rightarrow 0$  であることを用いていることに注意しましょう。

(2) (1) と同様に Taylor の定理を用いると

$$\log(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{(1+c)^3} x^3$$

を満たす  $c$  が  $0$  と  $x$  の間に存在します。このことから

$$\frac{x - \log(1+x)}{x^2} = \frac{1}{2} - \frac{1}{(1+c)^3} x \longrightarrow \frac{1}{2}$$

が従います。

(3) (1) および (2) と同様にもできますが、ここでは Taylor 展開を用いて示します。すなわち

$$\frac{1}{1+x} = 1 - x + x^2 - x^3 + x^4 - + \dots \quad (|x| < 1)$$

$$\log(1+x) = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{4}x^4 + - \dots \quad (|x| < 1)$$

が成立することを用います。すると

$$\begin{aligned} \frac{1}{x} \cdot \frac{1}{1+x} - \frac{\log(1+x)}{x^2} &= \frac{1}{x} (1 - x + x^2 - x^3 + - \dots) \\ &\quad - \frac{1}{x^2} \left( x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{4}x^4 + - \dots \right) \\ &= -\frac{1}{2} + \frac{2}{3}x - \frac{3}{4}x^2 + \dots \longrightarrow -\frac{1}{2} \end{aligned}$$

を得ます。

4.5 確率変数  $X$  の 2 次のモーメントは

$$\begin{aligned}
 E(X^2) &= E(X(X-1)) + E(X) \\
 &= \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{\mu^k}{k!} e^{-\mu} + \mu \\
 &= \sum_{k=2}^{+\infty} \frac{\mu^{k-2}}{(k-2)!} \cdot \mu^2 e^{-\mu} + \mu \\
 &= \mu^2 e^{-\mu} \sum_{\ell=0}^{+\infty} \frac{\mu^\ell}{\ell!} + \mu = \mu^2 + \mu
 \end{aligned}$$

と計算されます．このことから  $X$  の分散は

$$V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = \mu^2 + \mu - \mu^2 = \mu$$

となります．

4.6  $\ell \leq k$  のとき

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^\ell t^k = k(k-1)(k-2)\cdots(k-\ell+1)t^{k-\ell} = \frac{k!}{(k-\ell)!} t^{k-\ell}$$

が成立します．他方

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^{m-1} \frac{1}{(1-t)} = \frac{(m-1)!}{(1-t)^m}$$

となります．これらの 2 つの等式を用いて，

$$\frac{1}{1-t} = \sum_{k=0}^{+\infty} t^k$$

の両辺を  $t$  で  $(m-1)$  回微分すると

$$\begin{aligned}
 \frac{(m-1)!}{(1-t)^m} &= \sum_{k=m-1}^{+\infty} \frac{k!}{(k-m+1)!} t^{k-m+1} \\
 &= \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(n+m-1)!}{n!} t^n \quad (n = k - m + 1 \text{ と変数変換})
 \end{aligned}$$

から

$$\frac{1}{(1-t)^m} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(n+m-1)!}{n!(m-1)!} t^n = \sum_{n=0}^{+\infty} {}_{n+m-1}C_n t^n$$

を得ます．

4.7 (1)  $f'(t) = -\frac{1}{t}$ ,  $f''(t) = \frac{1}{t^2} > 0$  から  $f(t)$  は凸関数であることが分かります。

(2)  $f(t)$  が凸関数ですから

$$f(\alpha x + \beta y) \leq \alpha f(x) + \beta f(y)$$

が  $\alpha, \beta \geq 0$ ,  $\alpha + \beta = 1$  を満たす  $\alpha$  と  $\beta$  に対して成立します。これは

$$-\log(\alpha x + \beta y) \leq -\alpha \log x - \beta \log y$$

すなわち

$$x^\alpha y^\beta \leq \alpha x + \beta y$$

を意味します。

4.8 (1)  $f(t)$  を 2 階微分すると

$$f'(t) = pt^{p-1}, \quad f''(t) = p(p-1)t^{p-2} > 0$$

から  $f(t)$  が凸関数であることがわかります。

(2) (1) から

$$f(\alpha x + \beta y) \leq \alpha f(x) + \beta f(y)$$

が従います。これは

$$(\alpha x + \beta y)^p \leq \alpha x^p + \beta y^p$$

を意味します。

4.9 省略。

4.10  $f(t) = -\log t$  は凸関数ですからジェンゼンの不等式は

$$-\log\left(\frac{x_1 + x_2 + \cdots + x_n}{n}\right) \leq -\frac{1}{n} \log x_1 - \frac{1}{n} \log x_2 - \cdots - \frac{1}{n} \log x_n$$

となります。これは

$$(x_1 x_2 \cdots x_n)^{\frac{1}{n}} \leq \frac{x_1 + \cdots + x_n}{n}$$

を意味します。

## 第5章 演習問題解答

5.1 (I)  $\gamma < \alpha < \beta$  のとき

$$\int_{\alpha}^{\beta} = \int_{\gamma}^{\beta} - \int_{\gamma}^{\alpha} = \int_{\gamma}^{\beta} + \int_{\alpha}^{\gamma}$$

を得ます .

(II)  $\alpha < \beta < \gamma$  のとき

$$\int_{\alpha}^{\beta} = \int_{\alpha}^{\gamma} - \int_{\beta}^{\gamma} = \int_{\alpha}^{\gamma} + \int_{\gamma}^{\beta}$$

を得ます .

5.2

$$\left(\frac{1}{n+1}t^{n+1}\right)' = \frac{1}{t^n}, \quad \left(\frac{1}{-n+1}t^{-n+1}\right)' = t^{-n}$$

$$(\log t)' = \frac{1}{t}, \quad (e^t)' = e^t, \quad \left(\frac{1}{\alpha+1}t^{\alpha+1}\right)' = t^{\alpha}$$

$$(-\cos t)' = \sin t, \quad (\sin t)' = \cos t$$

から分かります .



5.3 (1)

$$\begin{aligned}\int_0^1 x(e^x)' dx &= [xe^x]_0^1 - \int_0^1 e^x dx \\ &= e - [e^x]_0^1 = e - (e - 1) = 1\end{aligned}$$

(2)

$$\begin{aligned}\int_0^\pi x \sin x dx &= \int_0^\pi x(-\cos x)' dx \\ &= [-x \cos x]_0^\pi + \int_0^\pi \cos x dx \\ &= \pi + [\sin x]_0^\pi = \pi\end{aligned}$$

(3)

$$\begin{aligned}\int_1^e x \log x dx &= \int_1^e \left(\frac{x^2}{2}\right)' \log x dx \\ &= \left[\frac{x^2}{2} \log x\right]_1^e - \int_1^e \frac{x}{2} dx \\ &= \frac{e^2}{2} - \left[\frac{x^2}{4}\right]_1^e = \frac{e^2}{4} + \frac{1}{4} = \frac{e^2 + 1}{4}\end{aligned}$$

(4)

$$\begin{aligned}\int_0^\pi x^2 \sin x dx &= \int_0^\pi x^2 (-\cos x)' dx \\ &= [-x^2 \cos x]_0^\pi + 2 \int_0^\pi x \cos x dx \\ &= \pi^2 + 2 \int_0^\pi x(\sin x)' dx \\ &= \pi^2 + 2[x \sin x]_0^\pi - 2 \int_0^\pi \sin x dx \\ &= \pi^2 - [-\cos x]_0^\pi = \pi^2 + 4\end{aligned}$$

5.4

$$\sum_{k=1}^n \frac{1}{n+k} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \frac{1}{1+\frac{k}{n}} \longrightarrow \int_0^1 \frac{1}{1+x} dx = \log 2$$

5.5 全ての  $\lambda \in \mathbf{R}$  に対して

$$\int_a^b (\lambda f(x) + g(x))^2 dx = \lambda^2 \int_a^b f(x)^2 dx + 2\lambda \int_a^b f(x)g(x) dx + \int_a^b g(x)^2 dx \geq 0$$

が成立します。ここで、この右辺を  $\lambda$  の 2 次式と見て、2 次の係数について場合を分けて考えます。

(I)  $\int_a^b f(x)^2 dx > 0$  のときは、この  $\lambda$  の 2 次式の判別式  $D$  が

$$\frac{D}{4} = \left( \int_a^b f(x)g(x) dx \right)^2 - \int_a^b f(x)^2 dx \int_a^b g(x)^2 dx \leq 0$$

から証明すべき不等式が従います。

(II)  $\int_a^b f(x)^2 dx = 0$  のときは  $f(x) \equiv 0$  から、容易に不等式が得られます。

5.6 関数  $\frac{1}{x^\alpha}$  は単調減少ですから  $n \leq x \leq n+1$  において

$$\frac{1}{(n+1)^\alpha} \leq \frac{1}{n^\alpha}$$

が成立することが分かります。これを積分して

$$\int_n^{n+1} \frac{1}{x^\alpha} dx \leq \frac{1}{n^\alpha}$$

を得ます。ここで  $\sum_{n=1}^N$  と和をとると

$$\int_1^{N+1} \frac{1}{x^\alpha} dx \leq \sum_{n=1}^N \frac{1}{n^\alpha}$$

を得ます。この不等式の左辺の積分を計算すると

$$\int_n^{n+1} \frac{1}{x^\alpha} dx = \left[ \frac{1}{1-\alpha} x^{1-\alpha} \right]_1^{N+1} = \frac{1}{1-\alpha} (N^{1-\alpha} - 1) \rightarrow +\infty \quad (N \rightarrow +\infty)$$

となりますから、追い出しの原理を用いて

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^\alpha} = +\infty$$

が従います。

5.6 (別解)  $n \geq 1$  から

$$\frac{1}{n^\alpha} \geq \frac{1}{n}$$

を得ます。これから

$$\sum_{n=1}^N \frac{1}{n^\alpha} \geq \sum_{n=1}^N \frac{1}{n} \rightarrow +\infty \quad (N \rightarrow +\infty)$$

を得ます。ここで追い出しの原理を用いても結果は得られます。

## 第7章 演習問題解答

7.1 (1)

$$A\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix}, A\vec{e}_2 = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix}$$

(2)  $I_2\vec{x} = \vec{x}$

(3)

$$P_{12} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_2 \\ x_1 \end{pmatrix}$$

$$Q_1(\lambda) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \quad Q_2(\lambda) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \lambda x_2 \end{pmatrix}$$

$$R_{12}(\lambda) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \lambda x_1 + x_2 \end{pmatrix}, \quad R_{21}(\lambda) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + \lambda x_2 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

7.2 (1)

$$AI_2 = A(\vec{e}_1 \ \vec{e}_2) = (A\vec{e}_1 \ A\vec{e}_2) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = A$$

$$I_2A = I_2(\vec{a}_1 \ \vec{a}_2) = (I_2\vec{a}_1 \ I_2\vec{a}_2) = (\vec{a}_1 \ \vec{a}_2) = A$$

(2)

$$P_{12}A = \left( P_{12} \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix} \ P_{12} \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{11} & a_{12} \end{pmatrix}$$

$$Q_1(\lambda)A = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \quad Q_2(\lambda)A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} \end{pmatrix}$$

$$R_{12}(\lambda)A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ \lambda a_{11} + a_{21} & \lambda a_{12} + a_{22} \end{pmatrix}, \quad R_{21}(\lambda)A = \begin{pmatrix} a_{11} + \lambda a_{21} & a_{12} + \lambda a_{22} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

$$AP_{12} = \begin{pmatrix} a_{12} & a_{11} \\ a_{22} & a_{21} \end{pmatrix}$$

$$AQ_1(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & a_{12} \\ \lambda a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \quad AQ_2(\lambda) = \begin{pmatrix} a_{11} & \lambda a_{12} \\ a_{21} & \lambda a_{22} \end{pmatrix}$$

$$AR_{12}(\lambda) = \begin{pmatrix} a_{11} & \lambda a_{11} + a_{12} \\ a_{21} & \lambda a_{21} + a_{22} \end{pmatrix}, \quad AR_{21}(\lambda) = \begin{pmatrix} a_{11} + \lambda a_{12} & a_{12} \\ a_{21} + \lambda a_{22} & a_{22} \end{pmatrix}$$

7.3  $\lambda^n$  を  $(\lambda - \alpha)(\lambda - \beta)$  で割ります .

$$\lambda^n = \varphi(\lambda)(\lambda - \alpha)(\lambda - \beta) + a\lambda + b$$

において定数  $a$  と  $b$  を求めるために ,  $\lambda = \alpha$  と  $\lambda = \beta$  を代入すると

$$\alpha^n = a\alpha + b, \quad \beta^n = a\beta + b$$

を得ます . これを解くと  $\alpha \neq \beta$  から

$$a = \frac{\beta^n - \alpha^n}{\beta - \alpha}, \quad b = \frac{\alpha\beta(\beta^{n-1} - \alpha^{n-1})}{\beta - \alpha}$$

を得ます . このことから

$$A^n = \frac{\beta^n - \alpha^n}{\beta - \alpha}A + \frac{\alpha\beta(\beta^{n-1} - \alpha^{n-1})}{\beta - \alpha}I_2$$

が従います .

7.4 上にある演習 7.3 の解答に数値を代入するだけですが , それとは独立に解答しましょう . 等式

$$\lambda^n = \varphi(\lambda)(\lambda + 5)(\lambda - 7) + a\lambda + b$$

において  $\lambda = -5$  と  $\lambda = 7$  を代入すると

$$(-5)^n = -5a + b, \quad 7^n = 7a + b$$

となります . これを  $a$  と  $b$  について解くと

$$a = \frac{1}{12}(7^n - (-5)^n), \quad b = -\frac{35}{12}(7^n - (-5)^n)$$

となります . この  $a$  と  $b$  を用いて

$$A^n = aA + bI_2$$

を得ます .

## 7.5 固有多項式を計算すると

$$\Phi_A(\lambda) = (\lambda - 5)(\lambda + 1)$$

となりますから， $A$  の固有値は  $\lambda = 5$  と  $\lambda = -1$  です．それぞれの固有ベクトルを求めましょう．

$\lambda = 5$  の固有ベクトル は

$$\begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \vec{0}$$

が  $2x + y = 0$  と必要十分ですから，

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

をとることができます．

$\lambda = -1$  の固有ベクトル は

$$\begin{pmatrix} -2 & -2 \\ -4 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \vec{0}$$

が  $x + y = 0$  と必要十分ですから，

$$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

をとることができます．

ここで  $P = (\vec{v}_1 \ \vec{v}_2)$  とおくと  $P$  は正則で

$$AP = P \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

から

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

と対角化をすることができます．

7.6 (7.48)  $(\Rightarrow)$  は明らかです.  $(\Leftarrow)$  を示します.  $\vec{y} = \vec{a}$  とすると

$$\|\vec{a}\|^2 = (\vec{a}, \vec{a}) = 0$$

から  $\vec{a} = \vec{0}$  が従います.

(7.48)  $(\Rightarrow)$  は明らかです.  $(\Leftarrow)$  を示します.  $C = (\vec{c}_1 \ \vec{c}_2)$  と列ベクトル表示をします. このとき

$$C\vec{e}_1 = \vec{c}_1, \quad C\vec{e}_2 = \vec{c}_2$$

から  $C = O_2$  となります.

7.7 (1)  $A$  の固有値は  $\lambda = 3$  と  $\lambda = -2$  で, 直交行列

$$P = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

を用いて

$${}^tPAP = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$

と対角化できます. (2) のために  $P = (\vec{v}_1 \ \vec{v}_2)$  と定めます.

(2)  $\vec{v} = {}^t(x \ y)$  を考えます. 変数変換  $\vec{\xi} = {}^tP\vec{x}$  をとると

$$\begin{aligned} z &= (A\vec{v}, \vec{v}) = ({}^tPAP \cdot {}^tP\vec{x}, {}^tP\vec{x}) \\ &= \left( \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \vec{\xi}, \vec{\xi} \right) = 3\xi_1^2 - 2\xi_2^2 \end{aligned}$$

を得ます. 制約条件  $\|\vec{x}\| = 1$  は,  ${}^tP$  が直交行列ですから  $\|\vec{\xi}\| = 1$  すなわち  $\xi_1^2 + \xi_2^2 = 1$  と必要十分となります.

ここで  $\xi_1^2 = 1 - \xi_2^2$  を  $z = 3\xi_1^2 - 2\xi_2^2$  に代入すると

$$z = 3(1 - \xi_2^2) - 2\xi_2^2 = 3 - 5\xi_2^2 \leq 3$$

と上から評価されます. この不等式の等式成立条件は  $\xi_2 = 0$  したがって  $\xi_1 = \pm 1$  ですから,  $\vec{\xi} = \pm {}^t(1 \ 0)$  のとき最大値 3 をとります. 元の変数では  $\vec{v} = \vec{v}_1$  のとき最大値 3 をとります.

同様に  $\xi_2^2 = 1 - \xi_1^2$  を  $z = 3\xi_1^2 - 2\xi_2^2$  に代入して考えると  $\vec{\xi} = \pm {}^t(0 \ 1)$  のとき最小値  $-2$  をとります. 元の変数では  $\vec{v} = \vec{v}_2$  のとき最小値  $-2$  をとります.

## 第8章 演習問題解答

- 8.1 (II)  $x \in \bigcup_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda$  とします. これはある  $\lambda_0$  に対して  $x \in U_{\lambda_0}$  を意味します. ここで  $U_{\lambda_0}$  は開集合ですから, ある正数  $\delta$  が存在して

$$B_\delta(x) \subset U_{\lambda_0} \subset \bigcup_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda$$

が成立します. 以上で  $\bigcup_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda$  が開集合であることが証明されました.

- (III)  $x \in U_1 \cap U_2 \cap \cdots \cap U_k$  とします. このとき  $x \in U_i$  が成立します.  $U_i$  は開集合ですから, 正数  $\delta_i > 0$  が存在して

$$B_{\delta_i}(x) \subset U_i \quad (i = 1, 2, \dots, k)$$

が成立します. ここで  $\delta := \min(\delta_1, \dots, \delta_k)$  とおくと

$$B_\delta(x) \subset B_{\delta_i}(x) \subset U_i$$

から

$$B_\delta(x) \subset U_1 \cap U_2 \cap \cdots \cap U_k$$

が従います. これは  $U_1 \cap U_2 \cap \cdots \cap U_k$  が開集合であることを意味します.

- 8.2 (8.7) は  $Q \in B_{r_1}(P)$  ならば  $Q \in B_r(P)$  を意味します. 実際,

$$\begin{aligned} d(Q, P_0) &\leq d(Q, P) + d(P, P_0) \\ &< r_1 + d(P, P_0) = r - d(P, P_0) + d(P, P_0) = r \end{aligned}$$

から  $Q \in B_r(P_0)$  が従います.

- 8.3  $P_n = (x_n, y_n)$  とすると  $\{x_n\}$  と  $\{y_n\}$  は有界列となります. これから

$$|x_n| \leq R, |y_n| \leq R \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$$

を満たす正数  $R > 0$  が存在することがわかります. このとき

$$x_n^2 + y_n^2 \leq R^2 + R^2 = 2R^2$$

から

$$d(O, P_n) \leq \sqrt{2}R \quad (\text{すべての } n)$$

が成立します.



- 8.4 (定理 8.3 の証明)  $(a, b) \in I \times \mathbf{R}$  とします.  $(x_n, y_n) \in I \times \mathbf{R}$  が  $(x_n, y_n) \rightarrow (a, b)$  が成立するとき

$$x_n \rightarrow a \quad (n \rightarrow +\infty)$$

が従います. このとき

$$F(x_n, y_n) = f(x_n) \rightarrow f(a) = F(a, b)$$

となります. これは  $F$  が  $(a, b)$  で連続であることを意味します.

- 8.4 (定理 8.4 の証明)  $(a, b) \in U$  とします.  $(x_n, y_n) \in U$  が

$$(x_n, y_n) \rightarrow (a, b)$$

を満たすならば

$$f(x_n, y_n) \rightarrow f(a, b)$$

となります ( $f$  の  $(a, b)$  における連続性). このとき  $G$  の  $f(a, b)$  における連続性から

$$G(f(x_n, y_n)) \rightarrow G(f(a, b))$$

が従います. 以上で  $G(f(x, y))$  の  $(x, y) = (a, b)$  における連続性が示されました.

(定理 8.5 の証明) これは自明なので省略します.

- 8.4 (定理 8.6 の証明) 積  $fg$  の連続性だけ示します.  $(a, b) \in U$  に対して

$$(x_n, y_n) \in U, \quad (x_n, y_n) \rightarrow (a, b)$$

が成立するとします. このとき

$$f(x_n, y_n)g(x_n, y_n) \rightarrow f(a, b)g(a, b)$$

が従います. これは  $fg$  が  $(a, b)$  で連続であることを意味します.

8.5 (1)  $f_1(x, y) = x^2 - 2y^2$  は  $\mathbf{R}^2$  上で連続で

$$U_1 = f_1^{-1}((1, +\infty))$$

ですから  $U_1$  は開集合です .

(2)  $f_2(x, y) = x^2 + 2y^2$  は  $\mathbf{R}^2$  上で連続で

$$U_2 = f_2^{-1}((-\infty, 1))$$

ですから  $U_2$  は開集合です .

(3)  $g(x, y) = x + y$  は  $\mathbf{R}^2$  上で連続で

$$g^{-1}(1, +\infty) = \{(x, y) \in \mathbf{R}^2; x + y > 1\}$$

は開集合です . さらに

$$U_3 = U_2 \cap g^{-1}((1, +\infty))$$

は開集合の交わりですから開集合です .

8.6 省略 .

8.7  $\{a_n\}$  は有界列ですから , 収束する部分列  $a_{n_k}$  が存在します .  $\{b_{n_k}\}$  も有界列ですから , 収束する部分列  $\{b_{n_{k_j}}\}$  が存在します . このとき

$$(a_{n_{k_j}}, b_{n_{k_j}})$$

は収束列です . 収束列  $a_{n_k}$  の部分列  $a_{n_{k_j}}$  も収束列であることに注意しましょう .

8.8 (1)  $f_x = 3x^2 + 4xy$ ,  $f_y = 2x^2 + 20y^3$

$$f_{xx} = 6x + 4y, \quad f_{xy} = f_{yx} = 4x, \quad f_{yy} = 60y^2$$

(2)

$$f_x = \log(x^2 + 2y^2) + \frac{2x^2}{x^2 + 2y^2}, \quad f_y = \frac{4xy}{(x^2 + 2y^2)^2}$$

$$f_{xx} = \frac{2x(x^2 - 2y^2)}{(x^2 + 2y^2)^2}$$

$$f_{xy} = f_{yx} = \frac{4y(2y^2 - x^2)}{(x^2 + 2y^2)^2}$$

$$f_{yy} = \frac{4x(x^2 - 2y^2)}{(x^2 + 2y^2)^2}$$

8.9 (1) 停留点を定める方程式

$$\begin{cases} z_x = 2x + y - 4 = 0 \\ z_y = x + 2y - 2 = 0 \end{cases}$$

を解いて  $(x, y) = (2, 0)$  が停留点です .

(2) 停留点を定める方程式

$$\begin{cases} z_x = 4x^3 - 4x + 4y = 0 & \cdots (i) \\ z_y = 4y^3 + 4x - 4y = 0 & \cdots (ii) \end{cases}$$

を解きます . (i) + (ii) から  $x^3 + y^3 = 0$  すなわち

$$(x + y)(x^2 - xy + y^2) = 0$$

が必要であることがわかります . 条件  $x^2 - xy + y^2 = 0$  は

$$x^2 - xy + y^2 = \left(x - \frac{y}{2}\right)^2 + \frac{3y^2}{4} = 0$$

から  $x = \frac{y}{2}$  かつ  $y = 0$  と必要十分で , 結局  $(x, y) = (0, 0)$  と必要十分でありことがわかります .  $(x, y) = (0, 0)$  は  $x + y = 0$  を満たしますから , (i) + (ii) は  $x + y = 0$  と必要十分です .

必要条件  $x + y = 0$  を  $y = -x$  として (i) に代入すると  $4x^3 - 8x = 0$  すなわち  $x = 0, \pm\sqrt{2}$  を得ます .

以上から停留点は

$$(x, y) = (0, 0), (\sqrt{2}, -\sqrt{2}), (-\sqrt{2}, \sqrt{2})$$

であることがわかります .

8.10

$$g(x, y) = 4x^2 - 4xy + y^2 - x - 2y + 2$$

とおきます . すると

$$g_x(x, y) = 8x - 4y - 1, \quad g_y(x, y) = -4x + 2y - 2$$

から

$$g_x\left(\frac{2}{5}, \frac{4}{5}\right) = -1, \quad g_y\left(\frac{2}{5}, \frac{4}{5}\right) = -2$$

と計算されます . 求める接線の方程式は

$$-\left(x - \frac{2}{5}\right) - 2\left(y - \frac{4}{5}\right) = 0$$

すなわち

$$x - 2y - 2 = 0$$

となります .

8.11 対称行列である  $(a, b)$  における  $f$  のヘッセ行列  $H(f)(a, b)$  は仮定  $\det(H(f)(a, b)) < 0$  から , 正の固有値  $p > 0$  と負の固有値  $q < 0$  を持ちます . このとき  $p$  に対する固有ベクトル  $\vec{v}_1$  と  $q$  に対する固有ベクトル  $\vec{v}_2$  を用いて

$$F_1(t) = f((a, b) + t\vec{v}_1), \quad F_2(t) = f((a, b) + t\vec{v}_2)$$

を考えます . 定理 8.21 の証明と同様の計算を用いると

$$F_1'(0) = 0, \quad F_2'(0) = 0$$

$$F_1''(0) = (H(f)(a, b)\vec{v}_1, \vec{v}_1) = p\|\vec{v}_1\|^2 > 0$$

$$F_2''(0) = (H(f)(a, b)\vec{v}_2, \vec{v}_2) = q\|\vec{v}_2\|^2 < 0$$

を得ます . これは ,  $\vec{v}_1$  の方向で考えると  $(a, b)$  が極小点であり ,  $\vec{v}_2$  の方向で考えると  $(a, b)$  が極大点であることを意味します .

以上のことから ,  $(a, b)$  は極大点でも極小点でもないことがわかりました .

## 8.12 (1)

$$z_x = 4x^3 - 4y = 0, \quad z_y = 4y^3 - 4x = 0$$

すなわち

$$y = x^3, \quad x = 4y^3$$

が停留点を定める条件です。  $y = x^3$  を  $x = 4y^3$  に代入すると

$$x = x^9 \quad \text{すなわち} \quad x = 0, \pm 1$$

を得ます。これを  $y = x^3$  に代入して、停留点が

$$(x, y) = (0, 0), (1, -1), (-1, 1)$$

であることが従います。この3点における極大・極小を判定しましょう。 $(x, y)$  におけるヘッセ行列は

$$H(f) = \begin{pmatrix} 12x^2 & -4 \\ -4 & 12y^2 \end{pmatrix}$$

と計算されます。

$(0, 0)$  においてヘッセ行列式は

$$\det(H(f)) = \begin{vmatrix} 0 & -4 \\ -4 & 0 \end{vmatrix} = -16 < 0$$

となりますから、 $(0, 0)$  は極大点でも極小点でもありません。

$(\pm 1, \pm 1)$  においてヘッセ行列式は

$$\det(H(f)) = \begin{vmatrix} 12 & -4 \\ -4 & 12 \end{vmatrix} = 4^2 \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 3 \end{vmatrix} = 4^2 \cdot 8 > 0$$

となり、 $z_{xx} = 12 > 0$  も成立します。よって  $(\pm 1, \pm 1)$  は  $f$  の極小点であることが従います。

8.12 (2) 停留点を定める条件は

$$z_x = 4x(x^2 + y^2 - 1) = 0, \quad z_y = 4y(x^2 + y^2 + 1) = 0$$

から

$$y = 0 \quad \text{AND} \quad (x^2 + y^2 = 1 \quad \text{OR} \quad x = 0)$$

であることが分かります。これは

$$(x, y) = (\pm 1, 0), (0, 0)$$

と必要十分です。この3点において極大・極小を判定しましょう。

点  $(x, y)$  におけるヘッセ行列は

$$H(f) = \begin{pmatrix} 4(3x^2 + y^2 - 1) & 8xy \\ 8xy & 4(x^2 + 3y^2 + 1) \end{pmatrix}$$

と計算されます。

点  $(0, 0)$  においてヘッセ行列式は

$$\det(H(f)) = \begin{vmatrix} -4 & 0 \\ 0 & 4 \end{vmatrix} = -16 < 0$$

となり、 $(0, 0)$  が極大点でも極小点でもないことがわかります。

点  $(\pm 1, 0)$  においてヘッセ行列式は

$$\det(H(f)) = \begin{vmatrix} 8 & 0 \\ 0 & 8 \end{vmatrix} = 64 > 0$$

となり、 $z_{xx}(\pm 1, 0) = 8 > 0$  と合わせて、 $(\pm 1, 0)$  が極小であることがわかります。

8.13

$$\nabla(f) = \begin{pmatrix} 2xy \\ x^2 \end{pmatrix}, \quad \nabla(g) = \begin{pmatrix} 4x \\ 2y \end{pmatrix}$$

から，条件つき極値問題の停留点は条件

$$\begin{cases} xy = 2\lambda x & \cdots \textcircled{1} \\ x^2 = 2\lambda y & \cdots \textcircled{2} \\ 2x^2 + y^2 = 1 & \cdots \textcircled{3} \end{cases}$$

を満たす  $\lambda$  が存在することとなります． $\textcircled{1}$ は

$$x = 0 \quad \text{OR} \quad y = 2\lambda$$

と必要十分です．これを用いて場合を分けて考えます．

$x = 0$  のとき  $\textcircled{3}$  に代入して  $y = \pm 1$  となります．このとき  $\textcircled{2}$  に代入して  $\lambda = 0$  も従います．

$y = 2\lambda$  のとき  $\textcircled{2}$  にこれを代入して

$$x^2 = y^2$$

を得ます． $\textcircled{3}$  に代入すると  $3x^2 = 1$  から  $x = \pm \frac{1}{\sqrt{3}}$  となります．これから

$$(x, y) = \left( \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}} \right)$$

が停留点で，対応する  $\lambda$  は  $\lambda = \frac{y}{2}$  から

$$(x, y) = \left( \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \quad \text{のとき} \quad \lambda = \frac{\sqrt{3}}{6}$$

$$(x, y) = \left( \pm \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right) \quad \text{のとき} \quad \lambda = -\frac{\sqrt{3}}{6}$$

となります．

8.14 (例 8.22)  $(x, y) = (\pm \frac{\sqrt{2}}{2}, \pm \frac{\sqrt{2}}{2})$  (復号同順) のとき

$$\lambda = 2 \frac{x}{y} = 2$$

です。そして

$$L = f - \lambda g = xy - \lambda(x^2 + y^2 - 1)$$

の 2 階微分を計算すると

$$L_{xx} = -2\lambda = -4, \quad L_{xy} = L_{yx} = 1, \quad L_{yy} = -2\lambda = -4$$

となります。他方

$$g_x = g_y = \pm\sqrt{2}$$

です。このとき

$$B = \begin{vmatrix} 0 & \pm\sqrt{2} & \pm\sqrt{2} \\ \pm\sqrt{2} & -4 & 1 \\ \pm\sqrt{2} & 1 & -4 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -4 & 1 \\ 1 & 1 & -4 \end{vmatrix} = 20 > 0$$

から、この 2 点は極大点であることがわかります。

$(x, y) = (\pm \frac{\sqrt{2}}{2}, \mp \frac{\sqrt{2}}{2})$  (復号同順) のとき

$$\lambda = 2 \frac{x}{y} = -2$$

です。そして

$$L = f - \lambda g = xy - \lambda(x^2 + y^2 - 1)$$

の 2 階微分を計算すると

$$L_{xx} = -2\lambda = 4, \quad L_{xy} = L_{yx} = 1, \quad L_{yy} = -2\lambda = 4$$

となります。他方

$$g_x = \pm\sqrt{2}, \quad g_y = \mp\sqrt{2}$$

です。このとき

$$B = \begin{vmatrix} 0 & \pm\sqrt{2} & \mp\sqrt{2} \\ \pm\sqrt{2} & 4 & 1 \\ \mp\sqrt{2} & 1 & 4 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 4 & 1 \\ -1 & 1 & 4 \end{vmatrix} = -20 < 0$$

から、この 2 点は極小点であることがわかります。



8.14 (例 8.23)  $(x, y) = (\pm \frac{2\sqrt{5}}{5}, \pm \frac{\sqrt{5}}{5})$  において

$$\lambda = \frac{1}{x} = \pm \frac{\sqrt{5}}{2}$$

です.

$$L = f - \lambda g = (2x + y) - \lambda(x^2 + y^2 - 1)$$

の 2 階微分は

$$L_{xx} = -2\lambda, \quad L_{xy} = L_{yx} = 0, \quad L_{yy} = -2\lambda$$

となります. また  $g_x = 2$ ,  $g_y = 1$  です. これを用いて

$$B = \begin{vmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 2 & \mp\sqrt{5} & 0 \\ -1 & 0 & \mp\sqrt{5} \end{vmatrix} = \pm 3\sqrt{5}$$

と計算されます.

$(x, y) = (\frac{2\sqrt{5}}{5}, \frac{\sqrt{5}}{5})$  において  $B < 0$  から極小値をとります.

$(x, y) = (-\frac{2\sqrt{5}}{5}, -\frac{\sqrt{5}}{5})$  において  $B > 0$  から極大値をとります.

8.14 (例 8.24)

$$L = f - \lambda g = x^2y - \lambda(x + y - 9)$$

の 2 階微分を計算すると

$$L_{xx} = 2y, \quad L_{xy} = L_{yx} = 2x, \quad L_{yy} = 0$$

となります。また

$$g_x = g_y = 1$$

です。

$(x, y) = (0, 9)$  のとき  $\lambda = 0$  となります。 このとき

$$B = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -2 < 0$$

から  $(0, 9)$  は極小点であることがわかります。

$(x, y) = (6, 3)$  のとき  $\lambda = 36$  となります。

$$B = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 6 & 12 \\ 1 & 12 & 0 \end{vmatrix} = 18 > 0$$

から  $(6, 3)$  は極大点であることがわかります。

8.14 (例 8.25)  $(x, y) = (2, 2)$  のとき

$$\lambda = 3x^2 + y = 14$$

です。関数

$$L = f - \lambda g = (x^3 + y^3 + xy) - \lambda(x + y - 4)$$

の 2 階微分を計算すると

$$L_{xx} = 6x, \quad L_{xy} = L_{yx} = 1, \quad L_{yy} = 6y$$

となり、また

$$g_x = g_y = 1$$

と計算されます。ここで

$$B = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 12 & 1 \\ 1 & 1 & 12 \end{vmatrix} = 22 > 0$$

から  $(2, 2)$  で極大値をとります。

8.15

$$g(x, y) = x + y - 1, \quad f(x, y) = x^{\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{4}}$$

に対して、勾配ベクトルは

$$\nabla(g) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \nabla(f) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}x^{-\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{4}} \\ \frac{1}{4}x^{\frac{1}{2}}y^{-\frac{3}{4}} \end{pmatrix}$$

と計算されます。これから、制約条件付き極値問題の停留点は条件

$$\begin{cases} \frac{1}{2}x^{-\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{4}} = \lambda & \cdots \textcircled{1} \\ \frac{1}{4}x^{\frac{1}{2}}y^{-\frac{3}{4}} = \lambda & \cdots \textcircled{2} \\ x + y = 1 & \cdots \textcircled{3} \end{cases}$$

で特徴付けられます。ここで①と②から

$$\frac{1}{2}x^{-\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{4}} = \frac{1}{4}x^{\frac{1}{2}}y^{-\frac{3}{4}}$$

を経て  $2x = y$  を得ます。これを③に代入して

$$x = \frac{1}{3}, \quad y = \frac{2}{3}$$

となります。このとき①を用いて  $\lambda = \frac{1}{2}\sqrt[4]{6}$  と計算されます。ここで

$$L = f - \lambda g = x^{\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{4}} - (x + y - 1)$$

の2階微分を計算すると

$$L_{xx} = -\frac{1}{4}x^{-\frac{3}{2}}y^{\frac{1}{4}}, \quad L_{xy} = L_{yx} = \frac{1}{8}x^{-\frac{1}{2}}y^{-\frac{3}{4}}, \quad L_{yy} = -\frac{3}{16}x^{\frac{1}{2}}y^{-\frac{7}{4}}$$

となり、また

$$g_x = g_y = 1$$

です。これらを用いて

$$\begin{aligned} B &= \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -\frac{1}{4}x^{-\frac{3}{2}}y^{\frac{1}{4}} & \frac{1}{8}x^{-\frac{1}{2}}y^{-\frac{3}{4}} \\ 1 & \frac{1}{8}x^{-\frac{1}{2}}y^{-\frac{3}{4}} & -\frac{3}{16}x^{\frac{1}{2}}y^{-\frac{7}{4}} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -\frac{1}{2}x^{-1}\lambda & \frac{1}{2}x^{-1}\lambda \\ 1 & \frac{1}{2}x^{-1}\lambda & -\frac{3}{4}y^{-1}\lambda \end{vmatrix} \\ &= \frac{3}{2}x^{-1}\lambda + \frac{3}{4}y^{-1}\lambda > 0 \end{aligned}$$

から、 $(\frac{3}{1}, \frac{2}{3})$  は制約条件付き極値問題の極大値であることがわかります。

8.16

$$f = x^2 + y^2, g = 4x^2 - 6xy + 4y^2 - 2$$

に対して勾配ベクトルを計算すると

$$\nabla(f) = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix}, \nabla(g) = \begin{pmatrix} 8x - 6y \\ -6x + 8y \end{pmatrix}$$

となります。このことから、制約条件付き極値問題の停留点は条件

$$\begin{cases} 2x = \lambda(8x - 6y) & \cdots \textcircled{1} \\ 2y = \lambda(-6x + 8y) & \cdots \textcircled{2} \\ 4x^2 - 6xy + 4y^2 = 2 & \cdots \textcircled{3} \end{cases}$$

で特徴付けられます。① + ② から

$$2x + 2y = \lambda(2x + 2y)$$

を得ます。これは

$$x + y = 1 \quad \text{OR} \quad \lambda = 1$$

と必要十分です。これを用いて場合分けをします。

(I)  $x + y = 0$  のとき, ①に  $y = -x$  を代入して

$$2x = \lambda \cdot 14x \quad \text{すなわち} \quad \lambda = \frac{1}{7}$$

を得ます。他方  $y = -x$  を③に代入して

$$x = \pm \frac{1}{\sqrt{7}}, \quad y = \mp \frac{1}{\sqrt{7}}$$

を得ます。

8.16 (II) $\lambda = 1$  のとき, ①に代入して  $x = y$  を得ます. これを③に代入して

$$x = \pm 1, \quad y = \pm 1 \quad (\text{複号同順})$$

を得ます.

ここで

$$L = f - \lambda g = (x^2 + y^2) - \lambda(4x^2 - 6xy + 4y^2 - 2)$$

の2階微分を計算すると

$$L_{xx} = 2 - 8\lambda, \quad L_{xy} = L_{yx} = 6\lambda, \quad L_{yy} = 2 - 8\lambda$$

となります. また

$$g_x = 2x, \quad g_y = 2y$$

です.

$(x, y) = (\pm 1, \pm 1)$  のとき

$$B = \begin{vmatrix} 0 & \pm 2 & \pm 2 \\ \pm 2 & -6 & 6 \\ \pm 2 & 6 & -6 \end{vmatrix} = 96 > 0$$

から, 極大点であることが分かります.

$(x, y) = (\pm \frac{1}{\sqrt{7}}, \mp \frac{1}{\sqrt{7}})$  のとき,

$$B = \begin{vmatrix} 0 & \pm \frac{2}{\sqrt{7}} & \mp \frac{2}{\sqrt{7}} \\ \pm \frac{2}{\sqrt{7}} & \frac{6}{7} & \frac{6}{7} \\ \mp \frac{2}{\sqrt{7}} & \frac{6}{7} & \frac{6}{7} \end{vmatrix} = -\frac{96}{49} < 0$$

から, 極小点であることが分かります.

8.17 省略.

8.18

$$x^2 + y(x)^2 - 3xy(x) \equiv 0$$

の両辺を  $x$  で微分すれば

$$2x + 2yy' - 3y - 3xy' = 0 \cdots \textcircled{1}$$

すなわち

$$(2y - 3x)y' = 3y - 2x$$

を得ます。これから

$$y' = \frac{3y - 2x}{2y - 3x}$$

を得ます。

さらに①の両辺を  $x$  で微分すると

$$2 + 2(y')^2 + 2yy'' - 6y' - 3xy' \equiv 0$$

を得ます。これから

$$y'' = \frac{6y' - 2(y')^2 - 2}{2y - 3x}$$

が従います。

## 第9章 演習問題解答

9.1 (I)  $(x, y, z) = (0, 2, 0)$  において

$$\det \begin{pmatrix} 6x & -3 \\ -3 & 6z \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ -3 & 0 \end{pmatrix} = -9 < 0$$

から  $f(x, 2, z)$  は  $(x, z) = (0, 0)$  で極大でも極小でもありません。このことから  $(0, 2, 0)$  において  $f(x, y, z)$  は極大でも極小でもないことが分かります。

(II)  $(x, y, z) = (1, 0, 1)$  において

$$\det \begin{pmatrix} 6x & 0 \\ 0 & 6(y-1) \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & -6 \end{pmatrix} = -36 < 0$$

から  $f(x, y, 1)$  は  $(x, y) = (1, 0)$  で極大でも極小でもありません。このことから  $(1, 0, 1)$  において  $f(x, y, z)$  は極大でも極小でもないことが分かります。



## 第10章 演習問題解答

10.1 (1) 特性方程式は

$$\lambda^2 - 2\lambda + 1 = (\lambda - 1)^2$$

で  $\lambda = 1$  を重根として持ちます。解は一般的に

$$f(t) = K_0 e^t + K_1 t e^t$$

と定数  $K_0$  と  $K_1$  を用いて表すことができます。このとき

$$f'(t) = K_0 e^t + K_1 e^t + K_1 t e^t$$

と計算されますから、 $t = 0$  を代入して

$$f(0) = K_0 = c_0, \quad f'(0) = K_0 + K_1 = c_1$$

から

$$K_0 = c_0, \quad K_1 = c_1 - c_0$$

と表されます。以上で求める解は

$$f(t) = c_0 e^t + (c_1 - c_0) t e^t$$

となります。

(2) 特性方程式は

$$\lambda^2 + 4\lambda + 4 = (\lambda + 2)^2$$

で  $\lambda = -2$  を重根として持ちます。解は一般的に

$$f(t) = K_0 e^{-2t} + K_1 t e^{-2t}$$

と定数  $K_0$  と  $K_1$  を用いて表すことができます。このとき

$$f'(t) = -2K_0 e^{-2t} + K_1 e^{-2t} - 2K_1 t e^{-2t}$$

と計算されますから、 $t = 0$  を代入して

$$f(0) = K_0 = c_0, \quad f'(0) = -2K_0 + K_1 = c_1$$

から

$$K_0 = c_0, \quad K_1 = c_1 + 2c_0$$

と表されます。以上で求める解は

$$f(t) = c_0 e^{-2t} + (c_1 + 2c_0) t e^{-2t}$$

となります。

10.2  $\alpha = a + ib, \beta = c + di$  と実部と虚部に分けて考えます．このとき

$$\begin{aligned} e^{\alpha t} \cdot e^{\beta t} &= e^{at}(\cos bt + i \sin bt) \cdot e^{ct}(\cos dt + i \sin dt) \\ &= e^{(a+c)t}(\cos bt + i \sin bt)(\cos dt + i \sin dt) \\ &= e^{(a+c)t}(\cos(b+d)t + i \sin(b+d)t) \\ &= e^{(\alpha+\beta)t} \end{aligned}$$

と計算されます (演習 1.5 を参考にしましょう) ．

10.3 (1) 特性方程式

$$\lambda^2 - \lambda + 1 = 0$$

を解くと

$$\lambda = \frac{1 \pm i\sqrt{3}}{2}$$

となります．これから解は

$$f(t) = c_0 e^{\frac{1}{2}t} \cos \frac{\sqrt{3}}{2}t + \frac{2}{\sqrt{3}}(c_0 - \frac{1}{2}c_1) e^{\frac{1}{2}t} \sin \frac{\sqrt{3}}{2}t$$

であることがわかります．

(2) 特性方程式

$$\lambda^2 + 2\lambda + 2 = 0$$

を解くと

$$\lambda = -1 \pm i$$

となります．これから解は

$$f(t) = c_0 e^{-t} \cos t + (c_0 + c_1) e^{-t} \sin t$$

であることがわかります．

#### 10.4 行列 $A$ の固有方程式は

$$\Phi_A(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -2 \\ -4 & \lambda - 3 \end{vmatrix} = \lambda^2 - 4\lambda - 5 = (\lambda - 5)(\lambda + 1)$$

と計算されますから，固有値は  $\lambda = 5, -1$  です．各固有値の対する固有ベクトルを計算すると，

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

を  $\lambda = 5$  の固有ベクトル，

$$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

を  $\lambda = -1$  の固有ベクトルとしてとることができます．ここで  $P = (\vec{v}_1 \ \vec{v}_2)$  とすると  $P$  は正則行列で

$$\vec{v}(t) = P \begin{pmatrix} e^{5t} & 0 \\ 0 & e^{-t} \end{pmatrix} P^{-1} \vec{v}_0$$

が，求める解となります．