演習問題解答(第4章)

$$4.1 p = \begin{bmatrix} p_{11} & \alpha^T \\ \alpha & \tilde{P} \end{bmatrix}$$
 とおくと

$$p_{11}\lambda^2 + 2\alpha^T x \cdot \lambda + x^T \tilde{P} x > 0, \ \forall \lambda, \ \forall x$$

これより $p_{11}>0,\; L=\frac{1}{p_{11}}\alpha\alpha^T-\tilde{P}>0.\;L$ は $(n-1)\times(n-1)$ 行列であるから,帰納法の過程を用いると L の (n-1) 個の首座小行列式はすべて正.これよりサイズ n の行列に対する主張が示される.

- 4.2 省略
- 4.3

$$A + A^T = -2\alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

4.4 y lt

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & -3 & -3 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

としたとき , $y(t) = Ce^{At}x(0)$ とあらわされる . これより

$$\int_{0}^{\alpha} y(t)^{2} dt = x(0)^{T} \left(\int_{0}^{\infty} e^{A^{T} t} C^{T} C e^{At} dt \right) x(0)$$

これよりリャプノフ方程式

$$PA + A^T P = -C^T C$$

の解を用いて

$$\int_{0}^{\infty} y(t)^{2} dt = x(0)^{T} Px(0).$$

解は39/20

4.5 省略

4.6 (i) フルビッツ (ii) フルビッツでない (iii) フルビッツ

4.7 省略

- $4.8~z(s)=rac{K}{(s-j\omega)^n}$ のとき $s=j\omega+re^{j heta}$ とおくと $z(s)=rac{K}{r}e^{-jn heta}$ となる. $n\geq 2$ の場合は $-rac{\pi}{2}<\theta<rac{\pi}{2}$ なる任意の θ に対して $Rez(s)\geq 0$ となることは不可能.z(s) に他の項がある場合は r を十分小さくすればこの項が優越するので上記の事実は成功する.
- $4.9 \ CB + s^{-1}CAB + s^{-2}CA^2B + \cdots = 0$ であるから

$$C\begin{bmatrix} B & AB & \cdots & A^{n-1}B \end{bmatrix} = 0$$

これより C=0.